

Algoritmy pro vyhledávání a řazení

- Algoritmy pro vyhledávání

o Vyhledávání (searching)

- Algoritmy pro co nejefektivnější nalezení hledané informace.
- Ne vždy lze v datech vyhledávat efektivně.
- Rychlé vyhledávání → nutno podniknout jisté kroky už při ukládání dat.
- Někdy nazýváno Ukládání a vyhledávání dat (Data Storage and Retrieval)

o Klasifikace vyhledávacích algoritmů

▪ Podle místa uložení dat

- **Interní** – data jsou uložena v operační paměti
- **Externí** – data jsou uložena na disku nebo v jiné externí paměti
- **Kombinované** – nalezení bloku dat na disku a dohledání v rámci nalezeného bloku v operační paměti

▪ Podle principu vyhledávání

- **Sekvenční** – sekvenčně se prochází prohledávaná struktura,
- **Indexsekvenční** – přímým přístupem se najde blok a v něm se sekvenčně dohledá (ISAM - Indexed Sequential Access Method) [on line, cit. 2020-11-12]
 - o **Vyhledávání v tabulkách s rozptýlenými** položkami (hash table) – index hledaného prvku se „vypočte“ speciální funkcí.
- **Nesequenční v seřazeném poli** – index prvku se najde rychleji než sekvenčním průchodem,
- **V seřazených stromech** – speciálně organizované struktury pro uložení prohledávaných dat,
 - o Stromy jsou struktury následujících datových typů:

```
struct t {  
    int value;  
    struct t *first;  
    struct t *second;  
};
```

▪ Podle práce s klíči

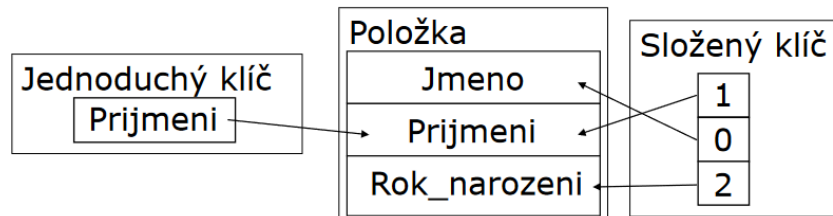
- **Klíč** = část prvku, podle kterého se vyhledává
 - o Index, příjmení, rodné číslo, SPZ, výška, ...
- **Původní klíče**
 - o Vyhledává se přímo podle hodnoty klíče
- **Transformované klíče**
 - o Původní klíč → úprava → transformovaný → vyšší efektivita vyhledávání.
 - o Vedou k tabulkám s rozptýlenými položkami.

▪ Jednorozměrné vyhledávání

• Adresní

- o Využívá jednoznačný vztah mezi hodnotou klíče a jeho umístěním ve vyhledávacím prostoru S.
- o Přímý přístup k prvkům pole pomocí indexů.

- **Asociativní**
 - Porovnávání prvků
 - Při hledání prvku $x \in S$ se využívají relace (porovnávání) mezi prvky prostoru S
 - Mezi prvky musí existovat relace uspořádání.
 - Většinou požadujeme, aby byl prostor prvků uspořádán podle této relace
- **Vícerozměrné vyhledávání**
 - Zároveň podle více klíčů = **složený klíč**.
 - Nutno přizpůsobit datové struktury i algoritmy.
 - Dotazy lze rozdělit do tří kategorií
 - Dotazy na **úplnou shodu** – požaduje se shoda na všech klíčích.
 - Dotazy na **částečnou shodu** – požaduje se shoda jen na některých složkách klíče.
 - Dotazy na **intervalovou shodu** – požaduje se, aby hledaný klíč ležel v určeném intervalu.
- **Složený klíč**
 - Více jednoduchých klíčů
 - Každá složka může obsahovat data různých datových typů
 - Porovnávání = zřetězení porovnávacích operací nad jednotlivými složkami ve správném pořadí.



- Sekvenční vyhledávání

- Vyhledávání prvku se zadaným klíčem znamená postupné prohledání – **sekvenční zpracování**.
- Nechť je dán datový typ:

```
typedef struct tpolozka
{
    typData data;
    typKlice klic;
} TPolozka;
```

- Nad typem **typklice** je definována relace ekvivalence.
- Dále budeme používat funkce **isequal** a **isless** vracející hodnotu typu **bool**.
- Poznámka 1
 - Porovnávání určitých typů dat není triviální operace, zvláště při použití složených klíčů.
- Poznámka 2
 - Struktura **tpolozka** obsahuje složku **klic** pouze pro názornost.
 - V praktických aplikacích většinou tvoří klíč samotné datové složky struktury.
- Další deklarace

```
TPolozka pole[N]; // tabulka
typKlice k; // hledaný klíč
```

Příklad: algoritmus sekvenčního vyhledávání v poli.

```
int i=0;
while (i<N && !isEqual(pole[i].klic, k))
    i++;
bool found = (i < N);
if (found) ... //prvek pole[i] je hledaným prvkem
```

- Sekvenční vyhledávání v poli se záložkou
 - Jednoduchou úpravou lze tento algoritmus zrychlit zjednodušením podmínky pro konec cyklu,
 - Pole vytvoříme o jeden prvek delší – na konec se vloží hledaný klíč – záložka,
 - Cyklus skončí vždy „úspěšným vyhledáním“, ke kterému dojde buď až na záložce (neúspěšné vyhledání) nebo dříve (úspěšné vyhledání)

Příklad: sekvenční vyhledávání v poli se záložkou.

```
TPolozka pole[N+1];
...
pole[N].klic = k; // vložení záložky
int i=0;
while(!isEqual(pole[i].klic, k))
    i++;
bool found = (i != N);
if (found) ... //prvek pole[i] je hledaným prvkem
```

Poznámka: při rušení položky z neseřazeného pole není nutné posouvat všechny prvky – stačí přesunout poslední prvek na místo rušeného prvku a snížit velikost pole.

Příklad: sekvenční vyhledávání v seřazeném poli.

```
int i=0;
while (i<N && isLess(pole[i].klic, k))
    i++;
bool found = (i<N) && isEqual(pole[i].klic, k);
if (found) ... //prvek pole[i] je hledaným prvkem
```

- Dynamické vlastnosti vyhledávání v seřazeném poli
 - Při vkládání a rušení prvku nutno zachovat uspořádanost – může jít o „drahou“ operaci.
 - Do určitého počtu nových prvků je lepší přidávat na konec a neuspořádanou část projít sekvenčně.

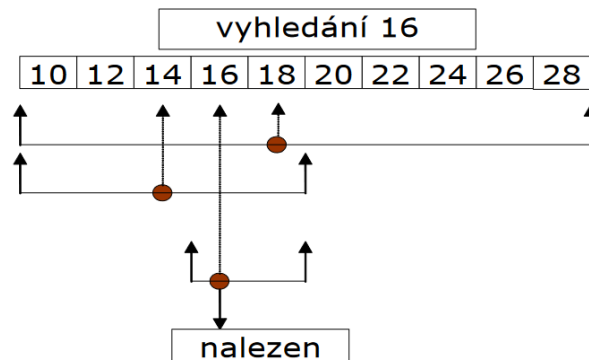
- Nesekvenční vyhledávání

- Binární vyhledávání
 - Nechtě pro pole implementující vyhledávací tabulku platí:
 - Pole[0].klic < pole[1].klic < ... < pole[N-1].klic,
 - Dále nechtě pro vyhledávaný klíč k platí:
 - $K \geq \text{pole}[0].\text{klic}$ a $k \leq \text{pole}[N-1].\text{klic}$
 - Poznámka
 - Zde uváděné porovnávání – pouze zjednodušující abstrakce

▪ **Princip binárního vyhledávání:**

- Vyhledávaný klíč se porovná s klíčem položky, která je umístěna v polovině vyhledávaného pole,
- Dojde-li ke shodě, končí vyhledávání úspěšně,
- Je-li vyhledávaný klíč menší, postupuje se porovnáváním prostředního prvku v levé polovině původního pole,
- Je-li větší v pravé polovině původního pole,
- Vyhledávání končí neúspěchem v případě, že prohledávaná část pole je prázdná (její levý index je větší než pravý).

Příklad: binární vyhledávání v seřazeném poli.



Příklad: binární vyhledávání v seřazeném poli.

```
int search(Tpolozka a[], typKlice k, int l, int r)
{
    while (r >= l)
    {
        int m = (l + r) / 2;
        if (isEqual(k, a[m].klic)) return m;
        if (isLess(k, a[m].klic))
            r = m - 1;
        else
            l = m + 1;
    }
    return -1; // nenalezen
}
```

▪ **Binární vyhledávání**

- Délka prohledávané posloupnosti se po každém porovnání zmenší na polovinu.
- Složitost metody: $O(\log_2(N))$

- **Algoritmy pro řazení**

- Vlastnosti metod řazení.
- Problematika porovnání český řetězců.
- Řazení podle více klíčů.
- Řazení bez přesunu položek.
- Metoda přímého výběru.
- Metoda bublinového řazení.
- Metoda přímého vkládání.

○ **Obecná formulace problému řazení**

- Je dána neprázdná množina
 - $A = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$,
- Je potřeba najít permutaci π těchto n prvků, která zobrazuje danou posloupnost do neklesající (nerostoucí) posloupnosti:

$$a_{\pi(1)}, a_{\pi(2)}, \dots, a_{\pi(n)}$$

- **tak, že:** $a_{\pi(1)} \leq a_{\pi(2)} \leq \dots \leq a_{\pi(n)}$

- Množinu U , ze které vybíráme prvky tříděné množiny, nazýváme **univerzum**
- Prvky množiny U se nazývají **klíče** a informace vázaná na klíč spolu s klíčem se nazývá **záznam**
- Jestliže je velikost vázané informace – záznamů příliš velká je výhodnější seřadit jen klíče s patřičnými odkazy na záznamy, které se v tomto případě nepřesouvají.
- Bez újmy na obecnosti budeme dále předpokládat, že řadíme pouze klíče

○ **Vlastnosti metod řazení**

▪ **Sekvenční řazení**

- **Sekvenčnost** je vlastnost, která vyjadřuje, že řadící algoritmus pracuje se vstupními údaji i s datovými meziprodukty v tom pořadí v jakém jsou lineárně uspořádány v datové struktuře
- Příklad: lineárně vázaný seznam

▪ **Nesequenční řazení**

- Opakem sekvenčnosti je **přímý přístup** k jednotlivým položkám vstupní nebo pomocné struktury.
- Příklad: pole

▪ **Přirozenost**

- $T(\text{seřazená}) < T(\text{náhodně uspořádaná}) < T(\text{opačně uspořádaná})$
- T – doba potřebná pro seřazení posloupnosti

▪ **Stabilita**

- Algoritmus zachovává relativní uspořádání duplicitních klíčů souboru se shodnými klíči.
- Nutná tam, kde řazení údajů podle klíče s vyšší prioritou nesmí porušit pořadí údajů se shodnými klíči vyšší priority, získané předcházejícím řazením množiny podle klíčů s nižší prioritou.

▪ **In situ** – metoda pracuje přímo v místě uložení řazených dat

▪ **Složitost**

- Vyšetřování složitosti se neodlišuje od obvyklých postupů analýzy složitosti.
- Prostorová a časová složitost označuje míru prostoru, resp. Času potřebnou k realizaci daného algoritmu,
- U řadících algoritmů složitost označujeme jako funkci počtu n řazených prvků,
- Zajímá nás limitní chování složitosti – tzv. **Asymptotická složitost**,
- Z hlediska prostorové složitosti jsou zajímavé zejména případy, kdy metoda pracuje přímo v místě uložení řazených dat (**in situ**) a nepotřebuje žádný (nebo jen minimální) přidavný prostor.

- Problematika porovnání českých řetězců

○ Normy:

- ČSN ISO/IEC 14651- Informační technologie – Mezinárodní řazení a porovnání řetězců – Metoda pro porovnávání znakových řetězců a popis obecné šablony pro přizpůsobení řazení
- ČSN 97 6030 – Abecední řazení, 1994 – stanoví pravidla uspořádání abecedních sestav všeho druhu, obsahujících česká a cizojazyčná hesla. Dále stanoví zásady pro řazení číslic, různých znamének, značek a obrazců do abecedního řazení.

○ Lexikografické porovnání řetězců

- Probíhá podle ordinálních čísel znaků
- Pouze pro angličtinu (bez diakritiky)

```
char str1[20], str2[20];  
  
...  
if (strcmp(str1, str2) > 0)  
{ ... }  
  
...
```

- <0 – str1 je lexikograficky menší než str2
- =0 – shodné
- >0 – str1 je lexikograficky větší než str2

○ Znaký s diakritikou mají v běžných variantách [kódu ASCII](#) [on line, cit. 2020-11-12] ([ASCII - wikipedie](#)) ordinální čísla větší než 127.

- Příklad českého řazení:

```
Pozor! Písmena s diakritikou:  
základní pořadí: č, ř, š, ž  
řadí se jako bez diakritiky: á,ď,é,ě,í,ň,ó,ť,ú,ů,ý
```

○ Základní způsoby řešení:

- **konverze** řetězců do váhového kódu a porovnání výsledku normálním operátorem,
- speciální **porovnávací funkce**.

○ Knihovny nástroje pro práci s češtinou

- **int strcoll(const char *s1, const char *s2);**
 - <string.h>
 - Pro porovnávání lokalizovaných řetězců. Nejdříve je ale nutné nastavit lokalizované prostředí.
- **char *setlocale(int category, const char *locale);**
 - <locale.h>
 - konstanta: LC_COLLATE
 - Můžete použít pro kontrolu zda jste seřadili vaše data správně česky.

- **Řazení podle více klíčů**
 - **Řešení č. 1**
 - Složená relace uspořádání.
 - Funkce, která bude postupně srovnávat klíče se snižující se prioritou.
 - Nerovnost klíčů vyšší priority → relace je rozhodnuta. Jinak se postupuje k porovnání klíčů s nižší prioritou.
 - **Výhody**
 - **Jednoprůchodové řazení.**
 - **Funguje i pro nestabilní řadící metody**
 - **Řešení č. 2**
 - Postupné řazení podle jednotlivých klíčů.
 - Nutno postupovat od nejmenší priority klíče k vyšší prioritě.
 - Např. seznam podle stáří: nejprve podle DEN, pak podle MESIC, nakonec podle ROK
 - **Výhoda**
 - **Jednodušší algoritmus**
 - **Nevýhody**
 - **Řadící metoda musí být stabilní!**
 - **Víceprůchodové řešení → neefektivní**

- **Řazení bez přesunu položek**
 - Nejvýznamnější operace při řazení
 - porovnání dvou položek a přesun položky (např. výměna dvou položek).
 - Přesun velkých položek → náročné, neefektivní.
 - Řadíme pomocí pole ukazatelů

- **Rozdělení algoritmů řazení**
 - Podle typu paměti, v níž je řazená struktura uložena
 - **Vnitřní** (interní) metody řazení (metody řazení polí) předpokládají uložení seřazované struktury v operační paměti a přímý (nesequenční) přístup k položkám struktury,
 - **Vnější** (externí) řazení (metody řazení souborů) předpokládají sekvenční přístup k položkám seřazované struktury.
 - **Zvláštní skupina – indexsekvenční struktury** (implementované na discích)
 - Metody řazení často kombinují principy vnitřního i vnějšího řazení
 - **Podle řádu složitosti:**
 - **Od $O(n \log_2 n)$ do $O(n^2)$**
 - **Podle základního principu řazení:**
 - Metody založené na principu **výběru** (selection) – postupný přesun největšího (nejmenšího) prvku do seřazené výstupní struktury,
 - Metody založené na principu **vkládání** (insertion) – postupné zařazování prvku na správné místo ve výstupní struktuře,

- **Metoda přímého výběru**

○ **Algoritmus:**

- 1. Pole je rozděleno na seřazenou část a neseřazenou část,
- 2. V neseřazené části se nalezne minimum a vymění se s prvkem bezprostředně následujícím za seřazenou částí a tento prvek se do ní zahrne,
- 3. Na začátku má seřazená část délku nula, na konci má délku pole

- **Metoda bublinového řazení**

○ **Algoritmus:**

- 1. Posloupnost rozdělíme na dvě části, setříděnou a neseříděnou. Setříděná část je prázdná,
- 2. Postupně porovnáme všechny sousední prvky v neseříděné části a pokud nejsou v požadovaném pořadí, prohodíme je,
- 3. Krok 2 opakujeme tak dlouho, dokud neseříděná část obsahuje více než jeden prvek. Jinak algoritmus končí.