

# Algoritmy pro práci s vektory a s maticemi

## - Algoritmy pro práci s vektory

- Uspořádanou n-tici reálných čísel  $a = (a_1, a_2, a_3, \dots, a_n)$  nazýváme n-rozměrným reálným (aritmetickým) vektorem.

Pořadí	1.	2.	3.	4.	...	n.
Hodnota	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	...	$a_n$
Index	0	1	2	3	...	n-1

- 
- Hodnota  $a_i, i = 1, 2, 3, \dots, n$  se nazývá i-tá složka vektoru  $a$ .
- **Vztah polí a vektorů**
  - Datový typ pole má v programovacích jazycích obecnější použití nežli jen ve významu vektoru.
  - Skutečný význam použitého pole závisí na povaze úlohy a interpretaci.
  - Pole znaků takto například můžeme považovat za textový řetězec.
  - Pole čísel můžeme interpretovat jako:
    - obecnou posloupnost,
    - vektor popisující vztahy v N-rozměrném prostoru.
  - **Operace nad polem:**
    - přiřazení hodnoty určitému prvku, který je zadán indexem,
    - přiřazení stejné hodnoty všem prvkům,
    - vyhledání prvku s určitou hodnotou,
    - seřazení prvků podle relace uspořádání (sestupně, vzestupně),
    - operace pro jednotlivé prvky pole odpovídající typu prvku,
    - vložení prvku(ů) mezi jiné prvky, vyjmutí prvku + odpovídající posun prvků.
  - **Operace nad vektory:**
    - násobení vektoru konstantou,
    - skalární součin vektorů,
    - vektorový součin vektorů,
    - součet vektorů,
    - rozdíl vektorů atd.
- In situ násobení vektoru konstantou

### □ Násobení vektoru konstantou.

Pro násobení vektoru konstantou platí vztah:  $K\vec{a} = \vec{b}$

Hodnoty jednotlivých prvků nového vektoru pak vypočítáme podle vztahu:

$$b_i = K \cdot a_i, i = 1, 2, \dots, n$$

*Příklad:* varianta s vektorem obecné délky. Výsledkem je modifikovaný vektor.

```
void multConst(int v[], int n, int k)
{
    for(int i = 0; i < n; i++)
    {
        v[i] *= k;
    }
}
```

○

*Příklad:* varianta s vektorem obecné délky, který je uložen ve struktuře a alokovan dynamicky. Výsledkem bude nově alokovaný vektor.

```
typedef struct tvector
{
    int n;
    int *v;
} TVector;
TVector multConst(const TVector *v, int c)
{
    TVector w = allocVect(v->n); // alokuje potřebnou paměť
    for(int i = 0; i < w.n; i++)
    {
        w.v[i] = v->v[i] * c;
    }
    return w;
}
```

## Operace nad poli

### Hledání prvočísel <2,N>

- Postupně se berou všechna čísla X počínaje 2 a konče N a tato se dělí všemi čísly od 2 do odmocniny z X a zjišťují se zbytky po dělení.
- Je-li některý zbytek roven nule, pak číslo není prvočíslo v opačném případě je prvočíslo.
- Mohou se použít různé optimalizace (např. nedělíme číslem 2, případně dělíme jen prvočísla do odmocniny z X).
- Efektivnější způsob → **Eratostenovo síto**
- Eratostenovo síto**

#### Pomocí pole:

- 1. vytvoříme (bitové) pole tak, že pro každé přirozené číslo od 2 do N vyhradíme jeden prvek pole (bit), N je horní hranice výpisu prvočísel (N-1).
- 2. index pole bude uvádět číslo, hodnota prvku pole rovna 1 bude znamenat, že číslo je prvočíslo, 0, že není prvočíslo.
- 3. na začátku pole inicializujeme tak, jako by všechna čísla byla prvočísla (nastavíme na 1)

Pole po inicializaci 1 - značí je prvočíslo, 0 - značí není prvočíslo

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
		1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

- 4. procházíme prvky pole a vyhledáváme první nenulový bit (v prvním průchodu to bude u indexu 2, dále 3, 5, 7 atd.).
- 5. nalezené číslo (P) je prvočíslo, proto na jeho místě necháme v poli jedničku.
- 6. nyní bereme všechny prvočíselné násobky P počínaje P (PxP, Px(první prvočíslo za P z předchozího kroku), Px(druhé prvočíslo za P z předchozího kroku), atd.) a na místa těchto čísel ukládáme nuly (zcela jistě to nejsou prvočísla).

```
#include <stdio.h>
#include <stdbool.h>
#define N 20
int main(void)
{
    bool a[N];
    for(int i=2; i<N; i++)
        a[i] = true;
    for(int i=2; i<N; i++)
    { // hledani prvocisel
        if (a[i])
            for(int j=i*i; j<N; j+=i)
                a[j] = false;
    }
}
```

- **Reverse řetězce**

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
'\0'	'a'	'b'	'\n'	'\t'	'\0'	'e'	'\n'	'\0'	

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
'\n'	'e'	'\n'	'\t'	'\n'	'b'	'\n'	'\0'	'\0'	

*Příklad: reverse řetězce - záměnou prvního a posledního znaku v řetězci.*

```
#include <string.h>
inline void swap(char *a, char *b)
{ // nonekvivalence a přiřazení - XOR
    *a ^= *b;
    *b ^= *a;
    *a ^= *b;
}
void revert(char *s)
{
    int length = strlen(s);
    for(int i = 0; i < length/2; i++)
        swap(&s[i], &s[length-i-1]);
}
```

<b>a</b>	0	0	1	0	0	0	1	0
<b>b</b>	0	1	0	1	0	1	1	0
<b>a</b>	0	1	1	1	0	1	0	0
<b>b</b>	0	0	1	0	0	0	1	0
<b>a</b>	0	1	0	1	0	1	1	0

*Poznámka:*  
 inline - funkční specifikátor pamětové třídy,  
 Specifikátor inline není příkaz, ale  
 požadavek pro překladač, aby přeložená  
 funkce byla co nejrychlejší.

- **Algoritmy pro práci s maticemi**

- Soubor čísel uspořádaných do m řádků a n sloupců nazýváme maticí typu (m, n).

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{i=1,2,\dots,m \\ j=1,2,\dots,n}}$$

- Čísla  $a_{ij}$  se nazývají prvky matice.
- Matice ukládáme do dvourozměrného pole.

*Poznámka:* nadále budeme pracovat se statickými dvojrozměrnými poli.

```
#define R 10
#define S 20
int matice1[R][S]; // obdelnikova matice
int matice2[R][R]; // ctvercova matice
```

*Příklad:* tisk prvků na hlavní diagonále.

```
void printDiagonal(int a[R][R])
{
    for(int i = 0; i < R; i++)
        printf("%d ", a[i][i]);
    printf("\n");
}
```

*Příklad:* tisk prvků na vedlejší diagonále.

```
void printSDiagonal(int a[R][R])
{
    for(int i = 0; i < R; i++)
        printf("%d ", a[i][R-(i+1)]);

    printf("\n");
}
```

*Příklad:* tisk prvků horní trojúhelníkové matice.

```
void printUpTriangle(int a[R][R])
{
    for(int i = 0; i < R; i++)
    {
        for(int j = i; j < R; j++)
            printf("%d ", a[i][j]);
        printf("\n");
    }
}
```

*Příklad:* jsou si matice rovné?

$j=1,2,\dots,n$

```
bool areEqual(int a[R][S], int b[R][S])
{
    for(int r = 0; r < R; r++)
        for(int s = 0; s < S; s++)
            if (a[r][s] != b[r][s])
                return false;

    return true;
}
```

**Příklad:** sečte dvě matice a výsledek uloží do pole a.

```
void addMatrix(int a[R][S], int b[R][S])
{
    for(int r = 0; r < R; r++)
        for(int s = 0; s < S; s++)
            a[r][s] += b[r][s];
}
```

o

**Příklad:** vynásobení matice skalárem.

```
void multConst(int a[R][S], int k)
{
    for(int r = 0; r < R; r++)
        for(int s = 0; s < S; s++)
            a[r][s] *= k;
}
```

o

**Příklad:** součin matic.

```
void multMatrix(int a[M][P], int b[P][N], int c[M][N])
{
    for (int i = 0; i < M; i++)
    {
        for (int j = 0; j < N; j++)
        {
            c[i][j] = 0;
            for (int k = 0; k < P; k++)
                c[i][j] += a[i][k]*b[k][j];
        }
    }
}
```

o